

**Hannsa**  
Precision



**YR-007 6 Axes**



**Articulated Robot**  
**YR-020 6 Axes**



股票代號：4562

**穎漢科技股份有限公司**

**YING HAN TECHNOLOGY CO., LTD.**

廠址：709-55台南市安南區科技一路50號

電話：886-6-3843188 傳真：886-6-3843205

No.50, Keji 1st Road, Annan District 709-55, Tainan City, Taiwan, R.O.C.

Direct Line to Export Dept. Tel:886-6-3843189 Fax:886-6-3843205

E-mail:sales@ylm.com.tw Internet:http://www.ylm.com.tw



穎漢 YLM 官網



台灣精品



榮獲經濟部  
第六屆小巨人獎  
THE SIXTH RISING  
STAR AWARD





## YR-007 / 020 / 060 6 Axes Articulated Robot

## YR-007 / 020 / 060 六軸垂直關節型機械手臂

### Product Features

- Payload: 7Kg/20Kg/60Kg
- Intuitive touch interface
- High efficiency dual-core computing engine: motion control and Touch Screen interface computing core
- All digital servo control system: simple wiring maintenance, high anti-noise interference, and high reliability
- With point-to-point, straight line, and circular arc operating command
- Include three types of coordinates: Cartesian, Joint, and Tool
- Simplified control architecture: motion control card, IPC

### Applications

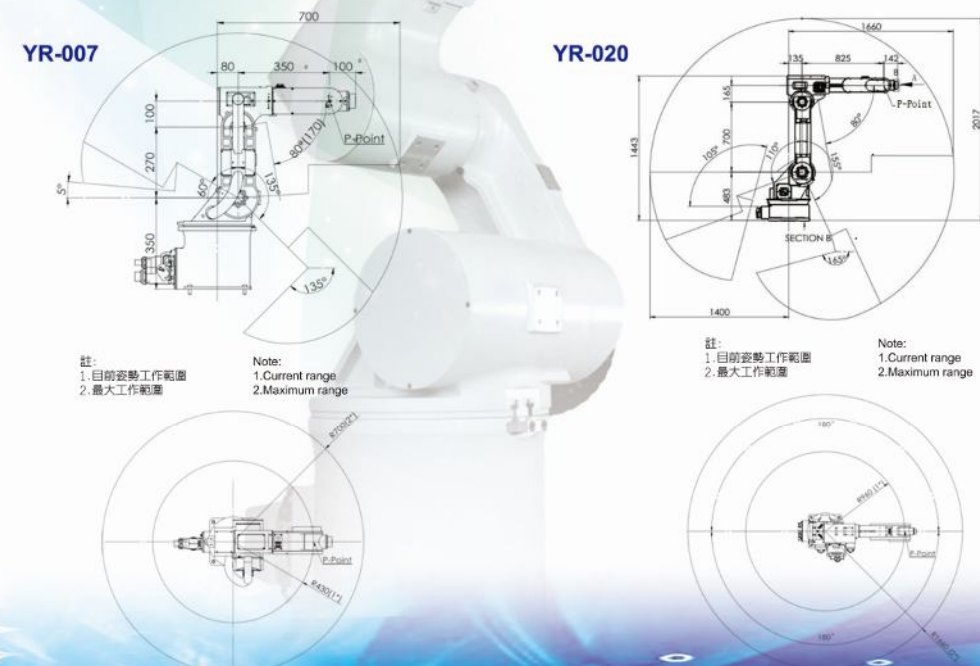
- Transportation
- Automatic loading and unloading

### 產品應用

- 材料搬運
- 自動上下料

### 產品特色

- 最大負載重量7Kg/20Kg/60Kg。
- 直覺式觸控軟體操作介面。
- 高效率雙核心運算引擎：專屬運動控制運算核心與人機介面運算核心。
- 全數位伺服控制系統：配線維護簡單、抗雜訊干擾能力高及安全可靠。高。
- 具備〔點對點〕、〔直線〕、〔圓弧〕運動控制指令。
- 座標維護與指令模式包含〔卡式座標〕、〔關節座標〕與〔Tool座標〕。
- 精簡型控制器架構：運動控制卡、IPC。



## Specification

## 規格表

Model No.	YR-007	YR-020	YR-060	
Degree of Freedom	6	6	6	
Payload (Kg)	7	20	60	
Weight(Kg)	48	300	671	
Repeatability (mm)	±0.03	±0.1	±0.25	
Max.Radius (mm)*1	700	1660	2233	
Min.Radius (mm)*1	350	825	1033	
Site Area(cm )	625	1600	4000	
Max.Resultant Speed(m/s)	6.17	7.5	7.84	
Installation	Floor/Upside-down	Floor/Upside-down	Floor/Upside-down	
Motion Range (° )	J1	+170/-170	+180/-180	+185/-185
	J2	+135/-60	+155/-110	+125/-45
	J3	+170/-40	+255/-165	+158/-120
	J4	+180/-180	+170/-170	+350/-350
	J5	+100/-100	+115/-115	+119/-119
	J6	+360/-360	+360/-360	+350/-350
Allowable Moment (Nm)	J4	14.0	35.8	412
	J5	14.0	35.8	412
	J6	5.8	17.9	295
Allowable Moment of Inertia(kg-m <sup>2</sup> )	J4	0.42	0.7	44.3
	J5	0.42	0.7	44.3
	J6	0.10	0.2	26.1

\*1: From the center of J1 axis

型號	YR-007	YR-020	YR-060	
自由度	6	6	6	
最大可搬質量 (kg)	7	20	60	
本體重量 (kg)	48	300	671	
重複精度 (mm)	±0.03	±0.1	±0.25	
最大半徑 (mm) *1	700	1660	2233	
最小半徑 (mm) *1	350	825	1033	
設置面積 (cm )	625	1600	4000	
合成最大速度 (m/s)	6.17	7.5	7.84	
安裝方式	正置/倒置	正置/倒置	正置/倒置	
動作範圍 (° )	J1	+170/-170	+180/-180	+185/-185
	J2	+135/-60	+155/-110	+125/-45
	J3	+170/-40	+255/-165	+158/-120
	J4	+180/-180	+170/-170	+350/-350
	J5	+100/-100	+115/-115	+119/-119
	J6	+360/-360	+360/-360	+350/-350
容許力矩 (Nm)	J4	14.0	35.8	412
	J5	14.0	35.8	412
	J6	5.8	17.9	295
容許慣性 (kg-m <sup>2</sup> )	J4	0.42	0.7	44.3
	J5	0.42	0.7	44.3
	J6	0.10	0.2	26.1

\*1: 自J1軸中心起算